# マルチホップネットワークでノードの類似度を用いた クラスターヘッド選択アルゴリズム

大沢 恭平1 串田 高幸1

概要:広範囲なエリアで行われる環境モニタリングでは,複数の IoT デバイスを経由してサーバーまでセンシングデータを送信する,マルチホップネットワークが用いられる.マルチホップネットワークで使用される IoT デバイスはバッテリー駆動であり,搭載されるバッテリーは小型なものである.したがって,小型のバッテリーでデバイスを長時間動作させるにはノードの省電力化が課題となる.本稿では MVED プロトコルを提案する. MVED プロトコルは消費電力量をノード間で分散し,平滑化することで孤立ノードの発生を遅らせることを目的としている.実験では,バッテリー容量が1,000[mAh] である5台のノードを用いて既存手法の LEACH プロトコルと MVED プロトコルでの消費電力量を測定した.5台のノードの稼働時間を測定し,LEACH プロトコルの標準偏差が約5,326[sec] であったのに対し,MVED プロトコルでは約2,024[sec] と,約62[%] の改善が見られた.

## 1. はじめに

#### 背景

マルチホップネットワークはヘルスケア、軍事、農業の 分野で使用される [1]. 農地の環境モニタリングでは、セン サーノードは気温,湿度,土壌湿度,監視画像データの収 集を行う.これらのデータは農地の環境整備、作物の成長 分析,病害虫の発生予測に利用される [2]. センサーネット ワークは複数の小型 IoT デバイスのノードで構成され、そ れぞれのノードはバッテリーが搭載されている. センサー ノードのサイズの制約に伴ってバッテリーサイズも制限さ れるため、ノードは限られた電力で動作する必要がある. したがって、バッテリー消費を最適化することは重要な課 題である [3]. マルチホップネットワークはシングルホップ 通信と比較して広範囲のセンシングに適している. 遠隔地 にあるサーバーにセンシングデータを保存するために、各 センシングノードはサーバーまで他のノードを中継してセ ンシングデータを送る必要がある.短距離のマルチホップ を行うことで、ノード間の通信距離の短縮と消費電力量の 削減ができる. したがって, マルチホップ通信はノードの 消費電力量削減に効果的な手法である [4]. クラスター化さ れたネットワークにおいて、複数のノードから受信したセ ンシングデータを集約し,次の中継ノードに送信するノー

ドをクラスターヘッド (Cluster Head: CH) と呼び,中継 を行わないノードをクラスターメンバー (Cluster Member: CM) と呼ぶ [5,6]. クラスターヘッドは多くのノードから の通信を行うこと,送受信するデータサイズが大きいこと から,クラスタメンバーと比較して消費電力量が多くなる.

#### 課題

課題は,クラスターヘッドがバッテリー枯渇によって停止することによる孤立ノードの発生である [7]. 孤立ノー ド発生の例を図1に示す.

クラスターヘッドとして動作するノードの消費電力量は クラスターメンバーノードの消費電力量よりも多いこと から、クラスターヘッドのバッテリーは早く枯渇する.マ ルチホップネットワークでは、センシングデータの中継を 行うクラスターヘッドが動作を停止すると、他のノードに 影響が及ぶ.例えば、図1中のクラスターメンバーである CM2-1と CM2-2 は、クラスターヘッドである CH2 を中 継してサーバーにセンシングデータを送信する.CH2 が バッテリー枯渇によって停止するとデータの中継先が無 くなり、センシングデータの送信ができなくなる.CM2-1 と CM2-2 は孤立ノードとなっている.クラスター内の全 てのノードがサーバーと通信できなくなると、孤立クラス ターと呼ばれる.バッテリーが十分に残っているにも関わ らず、孤立ノードとなったノードのバッテリーを有効活用 できていない.

 <sup>1</sup> 東京工科大学大学院バイオ・情報メディア研究科コンピュータサイエンス専攻
〒 192-0982 東京都八王子市片倉町 1404-1



図1 孤立ノードの発生

#### 各章の概要

2章では、本稿の関連研究について記述する.3章では、 本稿の提案方式について記述する.4章では、実装の内容 について記述する.5章では、評価実験の実験環境、実験 結果と分析について記述する.6章では、提案方式につい ての議論を記述する.7章では、本稿のまとめを行う.

#### 2. 関連研究

ノードをクラスターにグループ化し、クラスターヘッ ドをランダムに選択することでノードの消費電力量を分 散させる先行研究がある. LEACH(Low Energy Adaptive Clustering Hierarchy protocol) はその代表的なプロトコル の一つである [8]. LEACH はクラスターヘッドの選択に確 率的なアプローチを採用し、各ラウンドごとにクラスター ヘッドが変更される. ノードが交代でクラスターヘッドに なることで消費電力量をノード間で均一にしている.ク ラスターヘッドは TDMA(Time Division Multiple Access) を使用してクラスターメンバーにセンシングデータの送 信権限を与える. センサーノードは指定されたタイミング でセンシングデータを送信するため,他のノードとの電波 干渉や競合が抑えられるというメリットがある.ただし、 ノード間で同期をとる必要がある. LEACH は全てのノー ドがサーバーと通信できることを前提としている. 実際に はノードの通信範囲は限られているため、マルチホップ 通信を必要とする広域での通信には適していない. また, LEACH プロトコルはセンシングエリア内に多数のノード が配置されている場合に最も有効な手段である. それゆえ, ノード数が少数である場合には効果を発揮しない [9,10].

ICIC アルゴリズムでは, マルチホップネットワークに おいて伝送距離の最も短い経路を選択してデータの送信を 行うことでノードの消費電力削減を行っている.この手法 で考慮されているのは経路選択までである.したがって, 通信方法にさらに改善の余地がある [11].

シンクノードを複数配置,またはシンクの再配置によっ て伝送距離を短くし,センサーノードの消費電力削減を 行っている.この手法は地理的,経済的制約の面で課題が ある [12].

HEED はエネルギー効率の高い CH を選出するアルゴリ ズムである.初期段階として,各ノードはエネルギー量情 報を保持している.各ノードは自身の残存エネルギー量と 隣接ノードとの通信距離からクラスターヘッドとしての適 正を計算する.各ノードは,計算によって求めた値が閾値 より高い場合,クラスターヘッドを担う.このアルゴリズ ムでは,隣接ノードとの通信が必要なため,ノード数の多 い環境ではクラスターヘッド選出に大きな通信コストがか かる.また,クラスターサイズを均等に分割できるという 条件がある [7,8,13].

#### 3. 提案

#### 提案方式

本提案手法は各ノードのバッテリー残量を平滑化し、ネットワークの動作時間を延長することを目的とする. バッ テリー残量と接続可能ノード数からスコアを算出し、次 回のクラスターヘッドを選出す, MVED(Multi-Variable Energy Distributed algorithm)を提案する. なお、本提案 方式では、以下の項目を前提条件として設定する.

- リンクは固定とし,変更されることはない.
- サーバーは1台である.
- サーバーは、各ノードが接続可能なノードのリストを あらかじめ保持している。
- データの取得頻度,送信頻度はすべてのノードで同一とする.
- 各通信において全てのノードからデータを受信可能な クラスターヘッドの配置でなければならない.

図2は初期のネットワークトポロジーを示している.各 ノードが接続可能なリンクはあらかじめ固定され,ハード コーディングされたものである.本提案方式では,図2中 の Cluster Head ノードがクラスターヘッドの候補であり, この中から1台クラスターヘッドとして選出する.つまり, 各 Cluster Head 候補ノードは自身に所属しているリーフ ノードからセンシングデータを受信し,5台から選出され た別のクラスターヘッドにセンシングデータを転送する. 主なアルゴリズムのステップは以下に示す.

ノード情報収集

各ノードは現在のバッテリー残量と接続可能ノード数を 測定,取得し,クラスターヘッドに送信する.クラスター ヘッドは全てのノードから情報を収集し,この情報を次の クラスターヘッド選択に使用する.

正規化



図2 初期トポロジー

各ノードから収集されたバッテリー残量情報と接続可能 ノード数情報は正規化される.正規化は2つのパラメータ を同じスケールで比較するために使われる.正規化は以下 の式から0-1の範囲で算出される.

Normalized Value =  $\frac{\text{Current Value} - \text{Min Value}}{\text{Max Value} - \text{Min Value}}$ 本稿では、バッテリー残量 b( $0 \le b \le 100$ ) と接続可能 ノード数 n( $0 \le n$ ) であり、2 値のスケールが異なるため、 正規化を行う必要がある.

類似度 (スコア) 算出

それぞれのノードについて,正規化されたバッテリー残量 と接続可能ノード数の値から類似度スコアが算出される. スコアは,クラスターヘッドに適正のあるノードほど低い 値となる.スコアは以下の式から算出される.

$$Sim\_score(i,j) = \sqrt{(p * (b_i - b_j))^2 + (p * (n_i - n_j))^2}$$
(1)

クラスターヘッド選出 ユークリッド距離の値は2点が類似しているほど小さくな る.したがって,最も低いスコアを持つノードが次回のク

ラスターヘッドとして選出される.

## ユースケース・シナリオ

本稿で提案する手法は農地での環境モニタリングへの応 用を想定している.農地に設置された IoT デバイスを用い た環境モニタリングでは,農場の環境および作物の効率的 な管理を目的として,気温,土壌湿度,水量,光量,風量. 作物の画像データを取得する.これらのデータは,数値情 報が適切な灌水タイミングの判断に役立ち,画像データは 病害虫の発生や予兆の検出に活用される.図3は,本手法 のユースケースを示している.



図3 ユースケース

図3に示されるように、本システムでは農地に配置された IoT デバイスが環境データを収集し、マルチホップネットワークを利用して複数のノードを介しながらサーバーへデータを送信する.その後、サーバーに蓄積されたデータはユーザーによって可視化され、必要な防除の判断材料として利用される.

具体的な IoT センサーを用いたセンシングソリューショ ンの例として、ワイン用ブドウの品種であるカベルネ・ソー ヴィニョンの栽培農園が挙げられる.このような農園で は、短時間での気候変化に迅速に対応し、防除対策を適切 に行うことが求められる.特に、急激な温度変化はブドウ の成長に悪影響を及ぼす病原菌の発生を招く可能性がある ため、リアルタイムでの環境監視とデータ解析が重要とな る.山梨県にあるカベルネ・ソーヴィニョン農家では、カ メラや温度センサーを搭載した IoT デバイスを用い、10 分 ごとにデータを取得し、無線ネットワークを介して収集し ている.

本稿の提案手法を導入することで,バッテリーやソー ラーパネルによる電力供給で動作する IoT システムを農場 に展開できる.また,Wi-Fiを使用することでデータ送信 時の通信速度を確保しつつ,モバイルネットワークを利用 するよりも低コストでの運用が可能となる.

# 4. 実装

提案手法のソフトウェア実装について説明する.本実 装では、データの受信、類似度の計算、クラスターヘッド (CH)の選出を行うノードとして ESP32 を使用した.ま た、消費電力の計測には、電流センサー INA219 を使用し た.図4に ESP32 とサーバーの構成を示す.

# 類似度計算

提案方式のユークリッド距離の計算を行い,ノードごと のスコアを計算する.スコアを元に,次のクラスターヘッ



図4 ソフトウェア構成図

ドの選出を行う.

## データ送信,受信

ノード間の通信にはソケット通信を用いる.クラスター メンバーはクラスターヘッドに対し,自身のバッテリー残 量,接続可能ノード数の情報を送信する.クラスターメン バーはレスポンスとして,次回のクラスターヘッドのノー ド情報を受け取る.

#### 電流計データ取得

消費電力の取得には電流計センサーの INA219 を用いる. 測定した値からノードのバッテリー残量を計算する.

## 5. 評価実験

#### 実験環境

実験では,ノードとして ESP32 を 5 台使用した.すべ てのノードは消費電力量を計測するために INA219 を搭載 している.ノード間の通信間隔は 5[sec] である.各ノード のバッテリー容量は 1000[mAh] に設定した.表 1 に実験 環境を示す.

台数	5	
通信間隔	5[sec]	
バッテリー容量	1000[mAh]	
ノード間距離	約 1[m]	
通信規格	Wi-Fi	
表 1 実験構成		

既存手法として LEACH プロトコルを用いたクラスター ヘッド選出を行う.毎通信後に, pythonのrandom モジュー ルを使用して疑似乱数生成を行い,次のクラスターヘッド を選出する.提案手法として MVED プロトコルを用いた クラスターヘッド選出を行う.

#### 実験結果と分析

LEACH プロトコルと MVED プロトコルでの実験にお ける,バッテリー残量の推移を図 5 と図 6 に示す.また, 各項目についての計測結果を表 2 にまとめる.



図 5 LEACH 消費電力

図5において, LEACH プロトコルでは, 各ノードのバッ テリー残量にばらつきが見られた. ノード b が最長の稼働 時間を記録し, 40,490[sec] 間稼働した. 一方, ノード d が 最短の稼働時間を記録し, 稼働時間は 27,721[sec] であっ た. 各ノードの平均稼働時間は約 31,176[sec] で, 最長ノー ドと最短ノードの差は 12,769[sec] であった. 標準偏差は約 5,326[sec] であった.

この結果で見られたバッテリー残量のばらつきにより, クラスターヘッドの早期の停止が発生し,孤立ノードの発 生が増加した.図7は孤立ノードの数の推移を表す.稼働 時間が最長ノードと最短のノードの稼働時間差は,クラス ターヘッドの停止によって孤立ノードを抱えたままネッ トワークが稼働している時間と同義であり,全稼働時間 (40,490[sec])のうち孤立ノードを抱えたまま稼働している 時間の割合は約 32[%] であった.



図 6 MVED 消費電力

図6において, MVED プロトコルでは, LEACH と比較して各ノードのバッテリー残量のばらつきは小さかった. ノード a が最長の稼働時間を記録し, 35,112[sec] 間稼

働した.一方,ノード d が最短の稼働時間を記録し,稼働 時間は 29,920[sec] であった.各ノードの平均稼働時間は約 33,956[sec] で,最長ノードと最短ノードの差は 5,192[sec] であった.標準偏差は約 2,023[sec] であった.

図6より, MVED プロトコルのクラスターヘッド選出 によるバッテリー残量のばらつきは LEACH プロトコル と比較して小さいことがわかる.図7より,全稼働時間 (35,112[sec])のうち,孤立ノードを抱えたまま稼働してい た時間の割合は約15[%]であった.

	LEACH	MVED
最長	40,490[sec]	35,112[sec]
最短	27,721[sec]	29,920[sec]
差	12,769[sec]	5,192[sec]
平均	約 31,176[sec]	約 33,956[sec]
標準偏差	約 5,326[sec]	約 2,023[sec]
孤立ノードがある	約 32[%]	約 15[%]
時間の割合		

表 2 LEACH, MVED 実験結果

図 7 は孤立ノードの台数の推移を図 5 と 6 から抜粋し, 比較したのもである.全てのリーフノードが孤立ノードに なる時間は MVED の方が早いが,LEACH では,全ての リーフノード (17 台) のうち 14 台を早期に孤立ノードにし ている.



# 6. 議論

本稿の提案手法である MVED はユークリッド距離を用 いたスコアの算出をノードで行っている.大規模ネット ワークでは,計算量の増大に伴い,消費電力も増加するた め,サーバーで計算処理を行うことでノードへの負担を減 らす必要がある.また,現在はスコア計算時の"バッテリー 残量"と"接続可能ノード数"の重みが同じであるため,各 値の重みを調整することでさらにバッテリー残量の平滑化 が可能である.

LEACH プロトコルのクラスターヘッド選出はランダム

に行われるため、本稿の実験で得られた結果より良い結果 にも悪い結果にもなり得ることに注意が必要である. 今後 は、LEACH プロトコルでの実験数を増やすことで平均的 な性能を測り、MVED との性能比較を行う必要がある.

ノード間距離によって、本稿のトポロジーのようにクラ スターヘッド候補ノード同士で接続できないシチュエー ションが考えられるが、ネットワーク内でクラスタリング を行うことで動作させることが可能である.ただし、マル チホップ通信を行うためにそれぞれのクラスターで最低1 台ずつ他のクラスターと通信できるノードが存在すること が必要である.

# 7. おわりに

本稿ではバッテリー残量と接続可能ノード数から各ノー ドのスコアを算出し、そのスコアを元にクラスターヘッド の選出を行う MVED プロトコルを提案した.実験結果よ り、MVED プロトコルはノード間の消費電力量を平滑化 し、孤立ノードが発生するまでの時間を延ばすことが示さ れた.各ノードの平均稼働時間は、LEACH プロトコルで 約 31,176[sec],MVED プロトコルで約 33,956[sec] であっ た.また、全稼働時間のうち孤立ノードを抱えたままネッ トワークが稼働している時間の割合は LEACH プロトコ ルと MVED プロトコルでそれぞれ約 32[%] と約 15[%] で あった.LEACH プロトコルの標準偏差が約 5,326[sec] で あったのに対し、MVED プロトコルでは約 2,024[sec] と、 約 62[%] の改善が見られた.

## 参考文献

- Ahlawat, B. and Sangwan, A.: Energy Efficient Routing Protocols for WSN in IOT: A Survey, 2022 International Conference on Machine Learning, Big Data, Cloud and Parallel Computing (COM-IT-CON), Vol. 1, pp. 380–385 (online), DOI: 10.1109/COM-IT-CON54601.2022.9850649 (2022).
- [2] Arora, S., Nijhawan, G., Verma, G. and Patel, R. J.: A systematic survey on various energy harvesting systems for WSN applications, 2021 International Conference on Industrial Electronics Research and Applications (ICIERA), pp. 1–5 (online), DOI: 10.1109/ICIERA53202.2021.9726530 (2021).
- [3] Abraham, J. A. and Felix Arokya Jose, A.: Literature Survey on Reliable event detection in WSN using aggregation of data, 2018 Second International Conference on Computing Methodologies and Communication (ICCMC), pp. 841–843 (online), DOI: 10.1109/IC-CMC.2018.8488027 (2018).
- [4] Pešović, U. M., Mohorko, J. J., Benkič, K. and Čučej, Ž. F.: Single-hop vs. Multi-hop–Energy efficiency analysis in wireless sensor networks, 18th telecommunications forum, TELFOR (2010).
- [5] Izadi, D., Abawajy, J. and Ghanavati, S.: An Alternative Clustering Scheme in WSN, *IEEE Sensors Journal*, Vol. 15, No. 7, pp. 4148–4155 (online), DOI: 10.1109/JSEN.2015.2411598 (2015).
- [6] Kumrawat, M. and Dhawan, M.: Survey on clustering al-

gorithms of wireless sensor network, *International Jour*nal of Computer Science and Information Technologies, Vol. 6, No. 3, p. 2046 (2015).

- [7] Leu, J.-S., Chiang, T.-H., Yu, M.-C. and Su, K.-W.: Energy Efficient Clustering Scheme for Prolonging the Life-time of Wireless Sensor Network With Isolated Nodes, *IEEE Communications Letters*, Vol. 19, No. 2, pp. 259–262 (online), DOI: 10.1109/LCOMM.2014.2379715 (2015).
- [8] Omari, M. and Laroui, S.: Simulation, comparison and analysis of Wireless Sensor Networks protocols: LEACH, LEACH-C, LEACH-1R, and HEED, 2015 4th International Conference on Electrical Engineering (ICEE), pp. 1–5 (online), DOI: 10.1109/INTEE.2015.7416826 (2015).
- [9] Shih, E., Cho, S.-H., Ickes, N., Min, R., Sinha, A., Wang, A. and Chandrakasan, A.: Physical Layer Driven Protocol and Algorithm Design for Energy-Efficient Wireless Sensor Networks, *Proceedings of the 7th Annual International Conference on Mobile Computing and Networking*, MobiCom '01, New York, NY, USA, Association for Computing Machinery, p. 272–287 (online), DOI: 10.1145/381677.381703 (2001).
- [10] Song, L., Song, Q., Ye, J. and Chen, Y.: A Hierarchical Topology Control Algorithm for WSN, Considering Node Residual Energy and Lightening Cluster Head Burden Based on Affinity Propagation, *Sensors*, Vol. 19, No. 13 (online), DOI: 10.3390/s19132925 (2019).
- [11] Shah, I. K., Maity, T., Dohare, Y. S., Tyagi, D., Rathore, D. and Yadav, D. S.: ICIC: A Dual Mode Intra-Cluster and Inter-Cluster Energy Minimization Approach for Multihop WSN, *IEEE Access*, Vol. 10, pp. 70581–70594 (online), DOI: 10.1109/ACCESS.2022.3188684 (2022).
- [12] Vincze, Z., Vida, R. and Vidacs, A.: Deploying Multiple Sinks in Multi-hop Wireless Sensor Networks, *IEEE International Conference on Pervasive Services*, pp. 55–63 (online), DOI: 10.1109/PERSER.2007.4283889 (2007).
- [13] Priyadarshi, R., Singh, L., Randheer and Singh, A.: A Novel HEED Protocol for Wireless Sensor Networks, 2018 5th International Conference on Signal Processing and Integrated Networks (SPIN), pp. 296–300 (online), DOI: 10.1109/SPIN.2018.8474286 (2018).